This Page Is Inserted by IFW Operations and is not a part of the Official Record

BEST AVAILABLE IMAGES

Defective images within this document are accurate representations of the original documents submitted by the applicant.

Defects in the images may include (but are not limited to):

- BLACK BORDERS
- TEXT CUT OFF AT TOP, BOTTOM OR SIDES
- FADED TEXT
- ILLEGIBLE TEXT
- SKEWED/SLANTED IMAGES
- COLORED PHOTOS
- BLACK OR VERY BLACK AND WHITE DARK PHOTOS
- GRAY SCALE DOCUMENTS

IMAGES ARE BEST AVAILABLE COPY.

As rescanning documents will not correct images, please do not report the images to the Image Problem Mailbox.

四公開特許公報(A)

1 昭 61 - 270737

⑤Int.Cl.¹
G 03 B 17/12

識別記号

庁内整理番号 7610-2H 母公開 昭和61年(1986)12月1日

審査請求 未請求 発明の数 1 (全13頁)

◎発明の名称 二焦点式カメラ

②特 顋 昭60-112752

. 会出 願 昭60(1985)5月25日

は代

央

東京都品川区西大井1丁目6番3号 日本光学工業株式会社大井製作所内

⑪出 顋 人 日本光学工業株式会社

弁理士 渡辺 隆男

東京都千代田区丸の内3丁目2番3号

明 描 1

1. 発明の名称

二焦点式カメラ

2. 特許請求の範囲

(1) 主光学系の直後に設けられた絞り兼用シャ ツタを前記主光学系と一体に光軸に沿つて前進さ せると共に前記紋り兼用シャツタの後方の光軸上 に創光学系を挿入することによつて焦点距離を切 替え可能な摄影レンズを存するカメラにおいて、 前記主光学系の前部を覆うレンズパリアを開閉可 能に設けると共に、前記レンズパリアと前記紋り、 兼用シャッタとの間の前記主光学系を取り囲む位 置に前記紋り兼用シャツタを駆動するシャツタ駆 動装置を設け、さらに、前配割光学系を除き少な くとも前記レンズパリアと主光学系とを包囲する 断面円形の外筒を設け、前配剛光学系が光軸上に 挿入されたときに前記外筒が少なくとも前記シヤ ツタ駆動装置の駆動部を囲む位置までカメラ本体 の外部に突出移動する如く構成したことを特徴と する二焦点式カメラ。

(2) 前記シャッタ駆動装置は、電気で駆動されるモータを含み、彼状に折り曲げられたフレキシブルプリント基板(72)を介してカメラ本体(1) 側の制御回路(96、98)と接続していることを特徴とする特許請求の範囲第1項記載の二焦点式カメラ。

(3) 前記シャッタ駆動装置は、複数の磁極を有するコータ(88) と前記主光学系(3) のまわりにほぼ半円形に配置されたステータ(90人、90B) とを含むステップモータ(11) であることを特徴とする特許請求の範囲第1項または第2項記載の二焦点式カメラ。

3. 発明の詳細な説明

(発明の技術分野)

本発明は、主光学系の扱り出しに連動して創光 学系を摄影光軸上に挿入して焦点距離を変換可能 な撮影レンズを有する二焦点式カメラ、特に主光 学系の直後に絞り兼用シャッタが設けられた二焦 点式カメラに関する。

(発明の背景)

援影レンズの主光学系を 主光学系の後方の光軸上に関レンズを挿入して焦 点距離を変えることができるいわゆる二焦点式カ メラは、例えば特開昭52-76919号、特開 昭54-33027号、特開昭58-20243 1号などの公開特許公報により公知である。これ らの従来公知の二焦点式カメラの公開特許公程で は露光を制御するシャツタについは何等の言及 なされていないが、そのシャツタについての提案 が特開昭59-19926号公報によって既に開 示されている。

しかしながら、この公知のシャッタを具備した 二魚点式カメラにおいては、主光学系の周囲には フォーカシングのための繰り出し機構が設けられ、 その主光学系の直後にシャッタ駆動機構と絞り兼 イシャッタ羽根とが設けられ、さらに絞り兼用シャッタ羽根の後方に副光学系が挿入されるように 構成され、シャッタ駆動機構の構造が極めて複雑 で組立て作業に長い時間と経験とを必要とする。 また、主光学系、シャッタ装置を囲む外筒は、光

囲む位置に、その絞り兼用シャッタを駆動するシャッタ駆動装置を設け、さらに副光学系を除き少なくともレンズバリアと主光学系とシャッタ駆動装置とを包囲する断面円形の外筒を設け、副光学系が絞り兼用シャッタの後方の光軸上に挿入されたときに、その外筒が少なくともシャッタ駆動装置の駆動部を囲む位置までカメラの外部に突出移動するように構成することを技術的要点とするものである。

(実施例)

次に、本発明の実施例を添付の図面に基づいて 詳しく説明する。

第1図および第2図は本発明の実施例を示す断面図で、第1図はレンズバリアが閉じた収納状態、第2図は主光学系の光軸上に開光学系が挿入された 望遠状態を示し、第3図は第1図に示す実施例の構成の一部をなす別レンズホルダの拡大断面図、第3図、第4図、第5図はそれぞれ第1図のAーA、B-B、C-C断面図である。

第1図および第2図において、カメラ本体1は

(発明の目的)

本発明は、上記従来の二焦点式カメラの欠点を 解決し、焦点距離変換の際に光軸方向に移動する 鏡筒にレンズバリアとシャッタ駆動部とを内蔵し、 しかもコンパクトで、組立て作業性と操作性の良 好な二焦点式カメラを提供することを目的とする。 (発明の概要)

上記の目的を達成するために本発明は、主光学 系の前部を覆うレンズパリアを開閉可能に設ける と共にそのレンズパリアと主光学系の後部に設け られた紋り兼用シャッタとの間の主光学系を取り

外装ケース2にて見われ、カメラ本体1の上部1. Aには図示されない投光レンズと受光レンズとを 含む距離検出装置やファインダー光学系などが設っ けられている。 摄影レンズの主光学系3の前面に は、後で詳しく述べられるレンズパリア28、2 9 が開閉可能に設けられ、その主光学系3の後方 には開光学系4が摄影光軸上に拝脱可能に設けら れている。また、外装カバー2の上面には、摄影 レンズの焦点距離切替えとレンズペリア28、2 9の開閉のために選作される焦点距離選択部材 5 が摺動可能に設けられている。この焦点距離選択 部材5は第7図に示すように指揮5人を有し、そ の指揮 5 人が外装カバー 2 の上面に設けられた記 号「OFF」に一致すると、レンズパリア28、 29は開成され、指標 5 A が広角記号 「W」に合 致すると、レンズバリア 2 8 、 2 9 は開成され且 つ主光学系3のみによつて、撮影可能な短焦点距 離状態(以下「広角状態」と称する。)となる。 また、指揮5人が望遠記号「T」に合致すると、 後で詳しく述べられる光学系移動観視が作動して

主光学系3が前方に設りまし、これに伴つて関 光学系4がその主光学系3の後方に挿入されて、 主光学系3と副光学系4とによる長い合成焦点 題状版(以下「翌遠状態」と称する)となる。 お、この焦点距離選択操作部材5には、主光を 3の光軸方向の移動と副光学系4の光軸に有方 向に変位との駆動源となる可逆モータMを制御可 る制御回路に焦点距離切替え信号を送るスイッチ 装置57が連動している(第7図参照)。

9 に植設された 2 本の支柱 1 5 A 、 1 5 B (第 5 図参照)によつて支持されている。パリア基板9 と前環14の外間とを買う外筒16の一端は第6 図に示す如く小ねじ17によつて台版10に固設 され、他端は第1図に示す如く前環14に嵌合し ている。また、バリア基板9と外筒16との間に は黒色軟質のパッキン1.8 Aが設けられ、外筒1 6 の外周はカメラ本体1の前端に設けられた二重 の遮光部材18Bによつて光密的にシールされて いる。前環14は、パリア基板9と共にレンズ保 護カパー装置を支持する前側基板を構成している。 その前環14の中央に設けられた鏡筒開口14A は、第5図中で破線にて示す如く、光軸を中心と するX-X軸方向(フイルム開口1Bの長辺方向.)に長くY-Y軸方向(フイルム開口1Bの短辺 方向)にやや短い矩形の四隅を光軸を中心として 円弧状に角を落としたほぼ六角形に形成されてい

前環14の基例にはリングギャ19が回転可能、 に支持され、そのリングギャ19には第5図に示

つて駆動される後 無)が設けられ、その光学系移動機構は、台板1 0を光軸に沿つて移動させ、さらに劉光学系 4を 支持する副光学系ホルダ 1 3 を光軸に直交する方 向に変位させるように構成されている。

台板 1 0 に固定されたパリア基板 9 の前面には 前環 1 4 が設けられ、この前環 1 4 はパリア基板

すように、互いに180、離れた位置に第1セグ メントギャ部19Aと第2セグメントギャ部19 Bとが光軸を中心として対称的に形成されている。 さらに第1セグメントギヤ部19人の近傍のリン グギャ外周に、その一対のセグメントギャ部19 A、19Bの歯型外周よりやや小さい歯型外周を 有する第3セグメントギャ部19Cが形成されて いる。第1セグメントギヤ部19Aと吐み合う第 1ピニオンギヤ20は第1回動レバー21と一体 に形成され、その歯列の一方の側面にはフランジ 節20Aが一体に形成されている。また、第2セ グメントギャ部19Bと培み合う第2ピニオンギ ヤ22は第2回動レバー23と一体に形成され、 その歯列の一方の側面にはフランジ部22Aが一 . 体に形成されている。その第1回動レバー21は 第1ピニオンギヤ20と、また第2回動レパー2 3 は第 2 ピニオンギヤ 2 2 とそれぞれ一体にブラー スチツク成形を可能にするように基部 2 1 A、 2 - 3 人がそれぞれ鍵型に形成されている。また、そ れぞれ一体に形成された第1ピニオンギヤ20、

第1回動レバー21は第2ピンギャ22、第2回動レバー23とは、それぞれ支触24、25を介してバリア基板3と前環14との間に回転可能に支持され、さらにリングギャ19は、フランジ部20A、22Aによつてスラスト方向(第1図中で右方)の移動を阻止されている。

第1回動レバー21と第2回動レバー23の自由 端には、それぞれピン軸26、27を介して第1 パリア28と第2パリア29とが自由に回転できるように保持されている。この第1パリア28と 第2パリア29とは、外周が外筒16の内間半径 にほび等しい半径の円弧部28a、29aに形とき され、レンズバリア28、29が開成されたとき は、それぞれ円弧部28a、29aが外筒16の 内間の直線状の玄部(開口縮縁が)28b、2 9bは、フィルム開口1Bの長辺方向(XーX軸 方向)に平行になるように構成されている。29 が開成されたときは、第5図に示すように先軸上

するためのトランジスタTァ、Tri、後述の測光 用IC95、コンデンサCi、Ciなどの制御回 路装置が設けられている。

一方、リングギャ19の第3セグメントギャ部 19Cと晴み合う第3ピニオンギャ40は、第4 図に示す如く連動軸41に支持され且つフランジ 部 4 0 Aと一体に形成されている。このフランジ 部10Aは、第1ピニオンギャ20のフランジ部 20人および第2ピニオンギャ22のフランジ部 2 2 A と共にリングギャ1 9 にスラスト方向 (第 4 図中で右方)の動きを阻止するように構成され ている。第3ピニオンギヤ40を支持する連動軸 4.1は、台板10の裏面に固設されたブラケット 44に回転可能に支持されると共に、その一端は 第4図に示すように前環14に回転可能に支持さ れている。また、連動軸41の他端は、ブラケツ トイイを貫通してその裏側で第4図および第7図 に示す如くカム郎材 42を一体に支持している。 そのカム部材も2は、台板10の移動方向に対し て傾斜したカム面42Aを有し、ねじりコイルば で互いに接し、その 1 バリア 2 8 の下端 2 8 c は支柱 1 5 A に 当接し、また、第 2 バリア 2 9 の右端上縁 2 9 c はバリア 基板 9 に値設された制限ビン 3 0 に 当接して、玄部 2 8 b、 2 9 b の方向が開成時と同じ X - X 軸方向になるように構成されている。

ね43により第7図中で反時計方向に回動するように付勢され、その回動は、レンズバリア28、29が開いて外海16の内面に当接したときおよびレンズバリア28、29が閉じて互いに接触したときに制限される。

カム部材 4 2 を回転させる指動版 5 0 は、カメイで 表 7 で 表 7 で 表 7 で 表 7 で 表 7 で 表 7 で 表 7 で 表 7 で 表 7 で 表 7 で 表 7 で 表 7 で 表 7 で 表 7 で ま 7

一方、台板10および関レンズホルダ13を駆動変位させる可逆モータMは、無点距離選択操作部材5に連動するスイツチ装置57およびカメラ本体1に設けられた自動無点調調節の距離検出装置58からの信号に基づいて動作するモータ制御回路59を介して制御される。この場合、焦点調節のためのモータ駆動は、図示されないレリーズ

てカムギャ 6 6 に伝達される。このカムギャ 6 6 に伝達される。このカムギャ 6 6 に伝達される。このカムギャ 6 6 の表面には正面カム 6 7 に関レンズホルダ 1 3 の所部 1 3 E が圧接するように圧縮型切替えのための可述と、は一夕 Mの回転に正面カム 6 7 のの可能にですると、関レンズホルダ 1 3 は正面 団カム 6 7 のの対して光軸に沿って第1 図中でもりに関サると、関サでも対し、関サではいてカムギャ 6 6 のの後引続いてカムギャ 6 6 ので第1 を 1 ののであると、関レンズホルダ 1 3 の内枠筒 1 3 B (第3 図の中で対し、光軸に沿って第1 の内枠筒 1 3 B (第3 図の下が出たが表現に対し、光軸上に対して、第1 の内枠筒 1 3 B (第3 図の下が出たが、1 の内枠筒 1 3 B (第4 の内形段部)の内枠筒 1 0 人に第2 図に示するように構成されている。

第8 図は、台板10および割レンズホルダ13を駆動する駆動機構を示すために台板10を重倒から見た斜視図である。可逆モータMは台板10の裏の間と部に固設され、その回転は減速ギャペの中に位達される。こののエルギャ61を介して、他のペペルギャ61を介される。このでは一体の平面を3は、台板10に回転ではことでである。この回転にではいるの回転にではないないでは、カメラ本体1の固定のではではできます。10 に中でに送りねじはる4 が塩合してた、カメラ本体1の固定が塩合している。一方、平面車62の回転は減速車列65を介

のまわりに回転することが無いように構成されて いる。また、台板10の裏面に固設されたブラケ ツト 4 4 には、第8回に示すにように軸方向に長 く伸びた連動支柱11が突出して設けられ、この 連動支柱71の偏面に設けられた貫通孔71aと 台板 1 0 に設けられた貫通孔 1 0 b (第6 図参照)とを、カメラ本体1の固定部に固設され且つ光 軸方向に伸びた第2案内軸72が貫通している。 その連動支柱71と第2室内軸72とにより、台 板10は撮影光軸に対して垂直に保持され、可逆 モータMの回転に応じて、光軸に沿つて前後に平 一行移動するように構成されている。また、連動支 柱71の側面にはラツク73が設けられ、そのラ ツク13に喰み合うピニオン16は、図示されな い摄影距離表示装置、距離検出装置やファインダ - 倍率変換機構に連動している。

光軸方向に移動する台板10とカメラ本体1とは、第4図および第8図に示す如く波形に折り曲げられたフレキシブルブリント基板15によつて架橋され、このフレキシブルブリント基板15を

介して、台板10上の可逆 タM、シャツタ制 御回路基板38上のステツブモータ11、再出計 用受光素子36は、カメラ本体1個の焦点検出回路装置や群出値演算回路装置等の電気装置に接続されている。

御回路基板38上の位置に配置されている。

第10図はステップモータ11を動作させるた めの電気系のブロック図である。ミリコンフォト ダイオード (SPD) の如き受光素子36にて検 出された被写体輝度は測光用【C95にてデジタ ル化され演算回路96に送られる。また一方、フ イルムパトローネに設けられたフイルムの種別や フィルム感度値を示すコードを検出するフィルム **感度値検出装置 9 7 からのデジタル化されたフィ** . ルム感度値信号も演算回路96に送られ記憶され る。この被写体輝度信号とフィルム感度値信号か ら、演算回路において所定のプログラムに基づく 絞り値とシャツタ速度値が算出され、その算出さ れた露出値は駆動用IC98に送られる。その駆 動用しC98からのパルス信号によりステツブモ ータ11は制御され、絞り兼用シャツタが算出さ れた紋り値とシャッタ速度値との予め定められた。 組合せに従つて開閉するプログラムシャツタとし て作動するように構成されている。この場合、ス テツブモータ11のステータ90A、90Bの斑

成されるように排 している。セクターギャ 8 4 に 暗み合うピニオン 8 5 は、シャッタ 基板 7 およびシャッタ 制御回路 基板 3 8 を貫通する回転軸 8 7 の一端に支持され、その回転軸 8 7 の他端にはステップモータ 1 1 のロータ 8 8 が設けられている。

なってモータ88と、イでに近化化をあり、 をされたのを さけいちには、ステータ90A、90Bと、 さけいちに、カータ90A、90Bと、 では、カータ90A、90Bと、 では、カータ90A、90Bと、 では、カータ90A、90Bと、 では、カータ90A、90B、 では、カータ90A、90B、 では、カータ90A、90B、 では、カータ90A、 では、これで、これで、これで、これで、これで、これで、はないで、 では、ボータのでは、ボータのでは、ボータのでは、ボータのでは、ボータのでは、ボータのでは、ボータのでは、ボータのでは、ボースでは

化方向を交互に変えて磁界を移動させることによ り、ロータ 8 8 を正転または送転させることがで まる。

. なお、カメラ本体1のフィルムパトローネ室1 Cの個壁には、第4図に示すように、フイルムパ トローネの表面に設けられたフィルム感度値等の フィルム情報コードを検知する接触子97Aが突 出して設けられている。この接触子97Aによつ て検出された検出信号のうち、フィルム感度値信 号はフィルム感度検出装置 9 1 によりデジタル化 され、カメラ本体1個に設けられた演算回路96 (第10図参照) に送られる。また、ステツブモ - タ11を制御する駆動用IC98からのパルス の信号はフレキシブルブリント基板 7.5 を介して カメラ本体1個からステツブモータ11に伝達さ れる。さらに、パトローネ室1Cとフィルム巻取 り室1Dおよびフィルムアパーチャ1Bとは、第 1 図および第3図に示す如く公知の裏蓋99に密 閉され、図示されないフィルムパトローネが装填 される際の寓意99の閉じ動作により、フィルム

パトローネが押圧された に、フィルム博報コ - ド部分に接触子97Aは圧接するように出没可 能に設けられている。

次に、上記の如く構成された実施例の動作およ び作用について説明する。

第1図および第5図に示す如くレンズパリア2 8、29が閉じている状態においては、台板10 は繰り込まれ、外筒16はカメラ本体側の外装ケ - ス2内にほぼ収容されている。この場合、内部 にレンズバリア28、29、主光学系3、シヤツ タ駆動用ステツブモータ11を内包する外筒16 は断面円形に形成されているので、外筒16とカ メラ本体1との間のスキ間からカメラ内部に侵入 する光は、カメラ本体1の前端部に設けられた二 重の遮光部材18Bにより容易且つ完全に遮断さ れ、また、主光学系3と共に外筒16が第2図に 示す如く光軸方向に大きく紋り出されてもその光 が内部へ侵入することは無い。

また、第1図の如くレンズパリア28、29の 閉じ状態においては、焦点距離選択操作節材 5(

ンズパリア28、29は開成されている。この状 超から焦点距離選択操作部材5を広角位置(記号 「W」を示す位置) へ移動すると、ガム板56が 第7図中で左方へ移動するので、摺動ピン55は・ カム面56人に沿つて下降し下級56Cに係合す る。この控動ピン55の下降により連動板54は 引張コイルばね53の付勢力に抗して下方へ摺動 し、これに連動する摺動板50が第7図中で下方 へ移動する。従つて、カム部材も2のカム面42 Aに圧接している係合突起52が下方へ第11図 (B) に示す如く退避する。この係合突起52の . 下方への変位に応じて、カム部材 4 2 は、ねじり コイルばねしる (第7図参照) の付勢力により第 7 図中で反時計方向に回動する。このカム部材 4 2の回動は運動軸 4 1を介して第3ピニオンギヤ 40に伝達され、第3ピニオンギヤ40が第7図 中で反時計方向(第5図中では時計方向)に回動 する.

.この第3ピニオンギヤ40の回動により、リン

Aが記号「OFF」と合致 第7回参照)は指 する位置 (以下「OFF位置」と称する。) に在 り、摺動ピン55は、カム板56の上繰56Bと 係合し、摺動板 5 0 の係合突起 5 2 は、レンズバ リア28、29に連動する連動軸41の一端に固 設されたカム部材42のカム面42人の基板に第 4 図に示す如く係合している。一方、関光学系 4 は、第1図および第8図に示す如く提影光軸外の 退避位置に置かれている。

第11図は、焦点距離選択操作部材5、係合突 起52、カム部材12およびレンズパリア28、 2.9 の連動関係を示す説明図で、(a) は焦点距 離選択操作部材 5 が 0 FF位置に在るときの状態. を示し、(b)および(c)は焦点距離選択操作 部材5がそれぞれ広角位置、望遠位置へ移動した ときの状態を示す。以下、この第10回に従つて、 レンズパリア28、29の連動機構および撮影レ ンズ光学系の駆動機構の動作を説明する。

第11図において、焦点距離選択操作部材5が OFF位置に在るときは、(A)に示すようにレ

向 (第5図中では反時計方向) に回動する。リン グギャ19のこの回動により第1ピニオンギャ2 0 および 第2 ピニオンギャ 2 2 が共に第7 図中で ・反時計方向(第5図中では時計方向)に回動する ので、第1ピニオンギヤ20と一体の第1回動レ パー21、第2ピニオンギヤ22と一体の第2回 動レパー23の自由端にそれぞれ回転可能に結合 された第1パリア28と第2パリア29とは、互 いに反対方向に変位し、それぞれの外周の円弧部 28a、29a (第5図参照) が外筒 16の内周 面に第2図に示す如く当接した位置で停止する。 ' これにより、レンズパリア28、29は閉成され、 第11図(B)に示す状態となる。

一方、焦点距離選択操作部材5がOFF位置か ら広角(W)位置へ移動すると、これに速動する スイツチ装置57(第7図参照)から撮影レンズ を広角状態におく広角コード信号が可逆モータM を制御するモータ制御回路59に送られる。そこ でモータ耐御回路 5 9 は可逆モータ M を駆動制御 グギャ19は光軸を中心として第7図中で時計方 し、台板10と共に主光学系3をわずかに繰り出

し、主光学系3が広角状の無限遠位置まで変位したときに可逆モータMを停止させる。その際、台板10の広角状態における無限遠位置は、この台板10と一体に移動する連動支柱71のラック73(第8図参照)と増み合うピニオン74の回転に連動する図示されないエンコーダから発信される距離信号によつて決定される。

より極めて小径に形成される。しかし、その周囲を囲む外筒16の内径は、開成状態に在るレンズバリア28、29の外周径によつて決定されるので、その外筒16と主レンズ枠6との間にドーナッツ状の比較的大きくスペースが生じる。このスペース内にステップモータ11、測光用受光素子36や測光用1C95などがそのスペースを有効に利用して配置される。

の反射光を受光 数写体位置を検出し、その検 出信号をモータ制御回路 5 9 に送り、可逆モータ をその位置で停止させ、主光学系 3 の距離 調節が 完了する。この距離検出装置 5 8 は一般に公知の ものと同様であるから、その構成についての説明 は省から、後速歯車列 6 5 を介して回転するからであるからであるからであるからであるからであるからであるが、 は当時であるからであるが、回転するが、 に伴って第 8 図中で時計方向にわずかに回転するが、 即レンズホルダ 1 3 の腕部 1 3 Eが正面カム 6 7 の傾斜の無い平坦面に係合しているのでまま は表される。

上記の如く、主光学系3の距離調節(焦点調節)のための光軸方向の移動は、台板10に設けられた駆動歯車63の回転に応じて台板10が光軸方向に移動することによつて行われる。そのため、主光学系3のまわりには、通常の攝影レンズの如き、距離調節用へリコイドねじ機構は設けられておらず、主光学系3を保持する主レンズ枠6の外径は従来公知の二焦点式カメラ用撮影レンズ鎖筒

れる.

前述の距離検出装置 5 8 の距離検出信号 (可逆 モータ停止信号) を演算回路 9 6 が受信すると、 演算結果に基づく紋り値とシャッタ速度値はパルス ス化され、次段の駆動用 I C 9 8 に送られる。駆動用 I C 9 8 にあづく紋り値とシャップモータ 1 1 を駆使値との組合わせに従つてステップモータ 1 1 は、その紋り値に相当する紋り開口に紋り羽根 1 2 人、1 2 B を開状態に復帰させて露光を終了する。

次に、焦点距離の切替えについて説明する。焦点距離選択操作部材 5 を第11回(C)に示す如く 望遠(T)位置へ移動すると、その移動に近じてスイッチ 4 装置 5 7 (第7回参照)から望遠その が回転して、台板10 は広角状態における 至近距離位置に超えて認遠状態での無限遠位電 で 提り出される。その際、カムギャ 6 6 は第8 回中

上記の望遠状態への切替え動作において、焦点 距離選択退作部材 5 が第 1 1 図(B)に示す如く 広角(W)位置から第 1 1 図(C)に示す望遠(T)位置へ移動する場合には、係合突起 5 2 はカ ム部材 4 2 のカム面 4 2 A から離れ、レンズパリ 7 2 8 、2 9 は既に完成状態におかれているので、

ら下方へはみ出しても差し支え無い。従つて、外 筒6の大きさは、レンズパリア28、29が開成 されたときの円弧部28a、29aの位置によつ て決定される。そのため、外筒6の外周半径は、 退避位置に在る間レンズホルダ13には無関係に 小さく設定できる。

副光学系4が第2図に示す如く主光学系3の光軸上に挿入され、台板10が望遠状態での無限遠位置に達すると、可逆モータMは停止する。その後、図示されないレリーズ如を押し下げると、広角状態における撮影と同様にして距離調節が行われ、距離調節完了と同時に資質回路96(第10図参照)で計算された紋り値とシャッタ速度値に基づいてステップモータ11が作動し、紋り兼用シャッタ羽根12が開閉し、露出が行われる。

無点距離選択操作部材 5 を望遠(T)位置から 広角(W)位置に切替えると、可逆モータ M は逆 にし、台版 1 0 は望遠状態での無限遠位置を超え て辿り込まれ、広角状態での無限遠位置に速した とき可逆モータは停止する。その間に関レンズホ カム部材 4 2 は回ること無く単に第11図(C)に示すように左方へ台板10と共に移動するのみである。しかし、焦点距離選択操作部材5を第11図(A)に示すOFF位置から広角(W)位置を超えて直接望遠(T)位置に変位させた場合には、カム部材 4 2 は回転しつつ左方へ移動するので、レンズバリア28、29はこれに応じて開成され、第2図および第7図に示すように全開される。

なお、この望遠状態においては、外情16が第 2 図に示す如く外装ケース2の前端から長く突出 する。しかし、外筒16は円筒状に形成され、カ メラ本体1とのすき間は2重の遮光部材18Bに よつてシールされているので、極めて簡単な構造 でカメラ本体1の暗箱内は完全な光密状態に維持 される。また、この場合、関レンズホルダ13の 外枠13Cは第2図に示すように光軸中心に無い して置かれ、カメラ本体1に当接する恐れが態に から広角状態および第1図に示す如き収納状態に おいて、外枠13Cの一部が台板10の下端級か

また、焦点距離選択操作部材 5 を望遠 (T) 位置から直接OFF位置まで移動すると、台板 1 0 は焼筒収納位置まで復帰するが、その復帰の初期に係合突起 5 2 は第 1 1 図 (C) に示す如くカム部材 4 2 の光軸方向の動きの軌道 L上に挿入 (破

線 5 2 にて示す。)され た。そのため、台 板 1 0 が換り込まれ、カム部材 4 2 が第 1 1 図 (C) 中で右方へ移動すると、カム面 5 2 人が破線 (5 2)位置まで移動した係合突起 5 2 と係合し、さらに右方への移動につれて、カム面 4 2 人が係合突起に押され、カム部材 4 2 は第 7 図中で時計方向に回転する。これにより、レンズバリア 2 8、2 9 は自動的に閉成される。

上記の実施例においては、紋り兼用シャツタ羽根12を駆動するシャツタ駆動装置としてステツプモータ11を用いたが、ステツブモータに限ること無く、通常の小型可逆モータあるいはマグネットであつても差支え無い。

[発明の効果]

以上の如く本発明によれば、レンズベリアを包む外筒を断面円形に形成し、そのレンズベリアと 絞り兼用シャッタ羽根との間の主光学系のまわり にその絞り兼用シャッタ羽根を駆動するシャッタ 駆動装置を配置したので、スペース効率がすこぶ る良く小型化が可能である。さらにそのシャッタ

第1図および第2図は本発明の実施例の断面図 で、第1図は主光学系が収納位置まで繰り込まれ た状態、第2図は主光学系望遠位置まで繰り出さ れた状態を示し、第3回は第1回の実施例の関レ ンズホルダの拡大断面図、第4図は第1図のA-A断面図、第5図は第1図のB-B断面図、第6 図は第1図のC-C断面図、第7図は、第1図に 示すレンズパリア開閉装置の構成を示す斜視図、 第8図は第1図の台板の裏面に設けられた光学系 移動装置部を示す斜視図、第9図は、第1図にお けるシャツタ駆動部の斜視図、第10回は第1図 の実施例の絞り兼用シャツタの制御回路のブロツ ク図、第1:1 図は第7 図に示すレンズバリア開閉 装置の動作説明図で、第11図の(A)、(B) および(C)は、それぞれ焦点距離選択操作部材 がOFF位置、広角位置、望遠位置にあるときの 状態を示す。

(主要部分の符号の説明)

1----カメラ本体、2----外装カバー、

3----- 主光学系、 4---- 副光学系、

を囲む外筒の断面は円形 駆動装置とレンズパ に形成されているので、魚点距離切替えの際の主 光学系の移動量が大きく、これに伴つてカメラ本 体からの外筒の突出変位量が大きくても、外筒と カメラ本体との遮光を簡単な構成で確実に行うこ とができ、光がカメラ本体の暗箱内に侵入する恐 れが無い。なお、実施例に示す如く、台板の裏側 に設けられる光学系移動機構、シヤツタ基板に設 けられる絞り兼用シャツタおよびその駆動装置、 パリア 茶板と前環とに支持されるレンズパリア 装 置は、いずれもユニツト化され、それぞれ部分組 立てほに積み重ねで結合すればよいから極めて作 葉性が良く、また、台板を含む摄影レンズ鏡筒側 の動作は、収納時のパリア開閉用カム部材とカメ ラ本体包の焦点距離選択操作部材との機械的連動 植合以外はすべて折畳み式のフレキシブルブリン ト基板を介して電気的に接続されているので組立 てが容易で、しかも信頼性の高いカメラにするこ とができる利点がある。

4. 図面の簡単な説明

5 ---- 焦点距離選択操作部材、 6 ---- 主レンズ枠、 7 ---- シャッタ基板、 9 ---- パリア基板、

10----台板、11----ステツブモータ(シャツ

タ駆動装置)、12----紋り兼用シャツタ、 13---- 関レンズホルダ、14----前環、

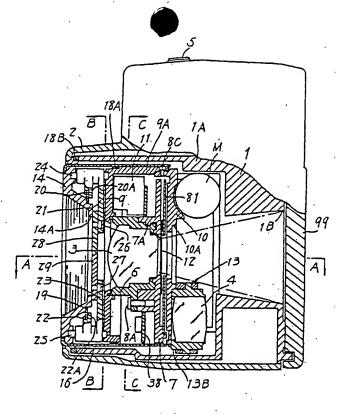
16----外筒、28、29----レンズバリア、

3 8 - - - シャッタ制御回路基板、

42---カム部材、52---- 係合突起

75----フレキシブルプリント基板

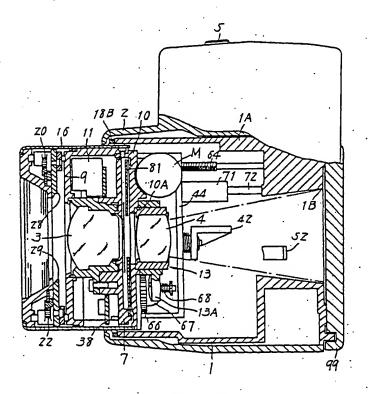
出顧人 日本光学工業株式会社 代理人 渡 辺 隆 男



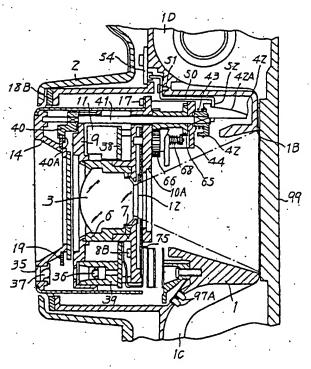
13 13C 4 13A 13B 13D

第3図

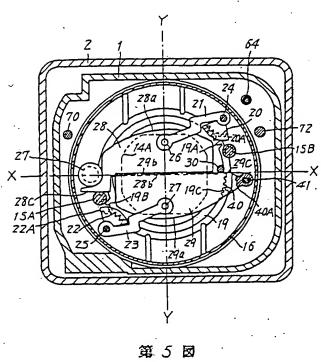
第1図



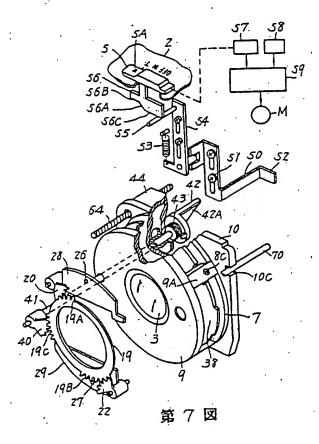
第2図

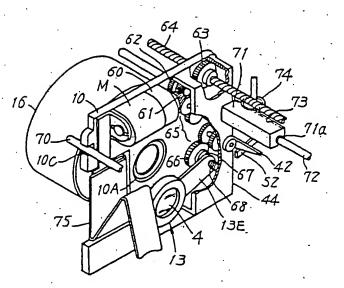


第4図



第6図





第8区

